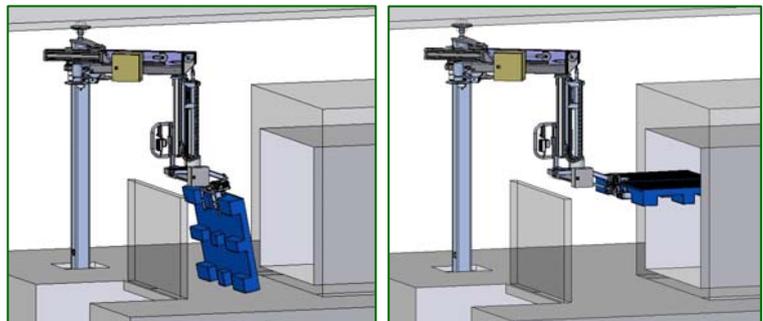


Säulenmanipulator mit Knickarmausleger und Palettengreifer (SMK S-PZ)

Paletten sollen aus einer Station entnommen und aus dem Bereich geschwenkt werden. Auf Grund der geringen Platzverhältnisse muss die Palette bei der Entnahme in die Senkrechte geschwenkt werden. Zur Ablage der Paletten wird diese wieder in die Waagerechte geschwenkt und auf einem Stapel abgelegt.

Aufbau:

- Säule symmetrisch auf der Bodenplatte befestigt
- Zusätzliche Verspannung der Säule gegen den Hallen-Deckenträger
- Kurzer Kragarm mit Z-Drehlager
- Knickarmausleger mit starrer Hubachse am vorderen Ausleger
- Medienanschluss an der Säule
- Medienführung entlang der Säule und des Auslegers
- Hubachse mit Linearführung
- Huberzeugung durch liegenden Pneumatikzylinder
- Auf/Ab-Steuerung über Joystick
- Pneumatischer Schwenkgreifer
- Ergonomischer Bediengriff seitlich zum Greifer



Tragfähigkeit Manipulator:	90 kg
Tragfähigkeit Greifer:	35 kg
Arbeitsradius:	2.500 mm
Hub:	1.000 mm
Farbgebung:	RAL 1003/3020
Betriebsdruck:	0,8 MPa