

Handling für Gelenkwellen (SMP-2PZ)

Es sollen liegende, 3-geteilte Gelenkwellen aus einer Maschine entnommen, um $\pm 90^\circ$ aufgeschwenkt und anschließend nochmals komplett in die Senkrechte geschwenkt in ein Transportgestell abgegeben werden.

Produktgewicht: max. 30 kg
 Spanndurchmesser: \varnothing 60 mm – 70 mm

Lösung:

- Säulenmanipulator mit Parallelogrammausleger (SMP-2PZ)
- Balanciersteuerung mit Drehsektor als Regulierung
- Z-Drehlager am Verbindungsflansch zwischen Manipulator und Greifer
- Greifer bestehend aus einer pneumatischen Greiftraverse mit 2facher pneumatischer Aufschwenkfunktion
- Ergonomischer Bediengriff mit Bedientastern und einer Bedienwippe zum gleichzeitigen Lösen aller Bremsen



Traglast Manipulator:	110 kg
Traglast Greifer:	30 kg
Arbeitsdruck:	7 bar, min.1.000 l/min