

Handling für Glasfaserrollen (SMP-PZ)

Aufgabenstellung:

Ein Säulengerät soll liegende getränkte/ungetränkte Rollen lagegleich umsetzen. Da die Rollen sehr klebrig sein können, sollen die Bediengriffe schnell austauschbar sein.

Der Manipulator soll mit Bremsen ausgestattet sein, die immer aktiv sind und nur beim Handling durch den Bediener freigeschaltet werden.

Abmaße der Glasfaserrolle: Ø außen 200 x 550 mm 600 mm
Gewicht der Glasfaserrolle: max. 170 kg
Arbeitsradius Manipulator: 2.500 mm

Lösung:

- Säulenmanipulator mit Parallelogrammausleger
- Huberzeugung durch pneumatischen Leichtlauf - Zylinder
- Drehlager an der Hauptsäule, am Ausleger und am Anschluss zum Greifer
- pneumatische Bremsen an den Drehlagern
- Greifer mit pneumatischer Spannvorrichtung
- Bediengriff mit leicht auswechselbaren Griffflächen



| | |
|----------------------|----------|
| Traglast Manipulator | 260 kg |
| Traglast Greifer | 170 kg |
| Hub | 1.200 mm |
| Arbeitsbereich | 2.500 mm |
| Betriebsdruck | 6 bar |